



FACULTY OF CIVIL institute  
ENGINEERING of mathematics  
and descriptive geometry

## BAA008 Matematika I

pro obor Geodézie a kartografie

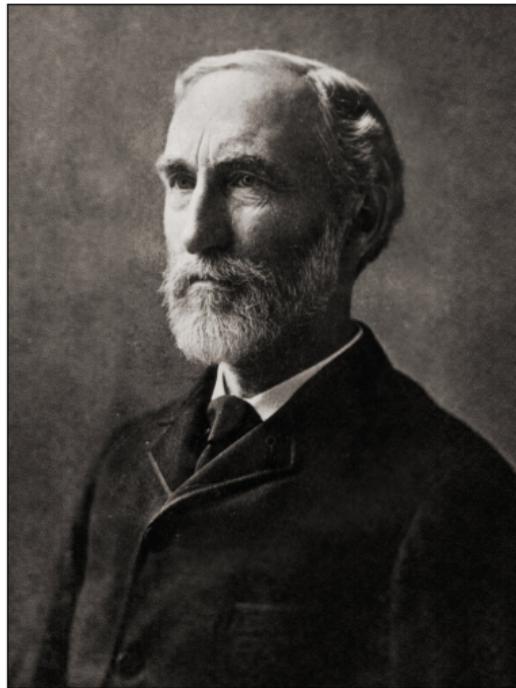
### 3. Geometrické vektory v $\mathbb{E}_3$ , operace s vektorý

Mgr. et Mgr. JAN ŠAFARÍK, Ph.D.

Fakulta stavební VUT v Brně

# Základní literatura

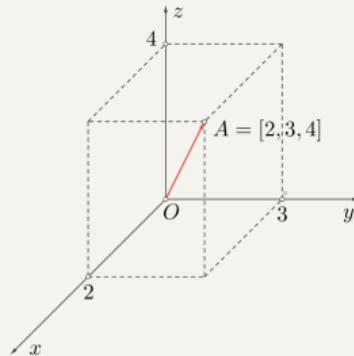
- [1] Tryhuk, Václav – Dlouhý, Oldřich: *Matematika I, Modul GA01–M01, Vybrané části a aplikace vektorového počtu*, Akademické nakladatelství CERM, s.r.o., Brno 2004. ISBN: 978-80-7204-526-6
- [2] Horňáková, Dagmar: *Matematika I<sub>5</sub>, Vektorová algebra*, Stavební fakulta, Vysoké učení technické v Brně, vydal ECON publishing, s.r.o., Brno 2001. ISBN: 80-902268-9-2



Josiah Willard Gibbs

Euklidovským prostorem  $\mathbb{E}_3$  budeme rozumět bodový prostor, v němž

- každému bodu  $A \in \mathbb{E}_3$  je jednoznačně přiřazena uspořádaná trojice  $[a_1, a_2, a_3]$  reálných čísel, které nazýváme souřadnicemi bodu  $A$  a píšeme  $A = [a_1, a_2, a_3]$ ,

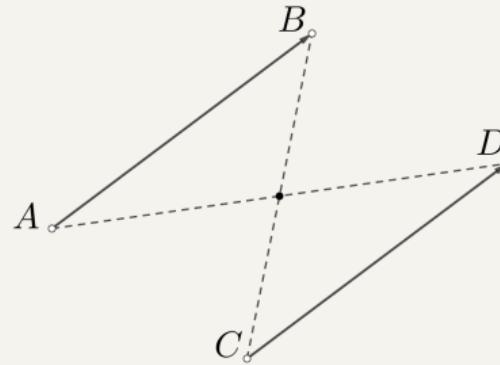


- každým dvěma bodům  $A, B \in \mathbb{E}_3$ , kde  $A = [a_1, a_2, a_3]$ ,  $B = [b_1, b_2, b_3]$ , je přiřazena euklidovská vzdálenost  $\rho(A, B)$  bodů  $A, B$ , pro kterou platí  $\rho(A, B) = \sqrt{\sum_{i=1}^3 (a_i - b_i)^2}$ .

- Každé uspořádané dvojici bodů  $(A, B)$  přiřadíme orientovanou úsečku s počátečním bodem  $A$  a koncovým bodem  $B$  a budeme ji nazývat **umístěním vektoru**  $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ .

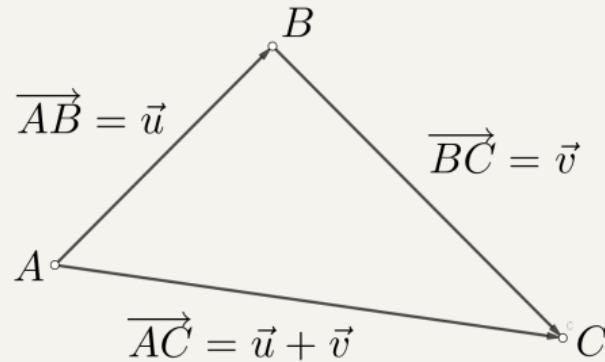
$B = A - \vec{u}$ ,  $B - A = \vec{u}$ , kde  $\vec{u}$  je třída orientovaných úseček, které mají týž směr a velikost

- Orientované úsečky  $\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{CD}$  patří do jedné třídy, jestliže úsečky  $(A, D), (B, C)$  mají týž střed



Množinu všech vektorů pak nazýváme **vektorovým zaměřením** prostoru  $\mathbb{E}_3$  a označujeme ji  $V(\mathbb{E}_3)$ . Pro takto zavedené platí

- a) Pro libovolný bod  $A \in \mathbb{E}_3$  a libovolný vektor  $\vec{u} \in V(\mathbb{E}_3)$  existuje jediný bod  $B \in \mathbb{E}_3$ , takový, že  $\overrightarrow{AB} = \vec{u}$ .
- b) Je-li  $\overrightarrow{AB} = \vec{u}$ ,  $\overrightarrow{BC} = \vec{v}$ , pak  $\overrightarrow{AC} = \vec{u} + \vec{v}$  se nazývá **součet vektorů**  $\vec{u}, \vec{v}$ .



# Operace s geometrickými vektory ve $V(\mathbb{E}_3)$

- Je-li  $\vec{u} = \overrightarrow{AA}$ , pak vektor  $\vec{u}$  se nazývá **nulový vektor**, značí se  $\vec{o}$  a má délku rovnou nule.
- Je-li  $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ , pak vektor  $-\vec{u} = \overrightarrow{BA}$  (změněná orientace) se nazývá **opačný vektor** k vektoru  $\vec{u}$ .
- **Úhlem nenulových vektorů**  $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ ,  $\vec{v} = \overrightarrow{AC}$  se nazývá úhel  $\varphi$  polopřímek  $AB$ ,  $AC$  měřený v mezích  $0 \leq \varphi \leq \pi$ .

**Poznámka:** Prostor bodů v trojrozměrném prostoru  $\mathbb{E}_3$  spolu s vektorovým zaměřením  $V(\mathbb{E}_3)$ , v nichž platí a) a b) se často nazývá **affinním prostorem** a značí se  $\mathbb{A}_3$ .

# Operace s geometrickými vektory ve $V(\mathbb{E}_3)$

## Věta

Pro libovolné tři vektory  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$  ve  $V(\mathbb{E}_3)$  platí

1.  $\vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u}$ ,
2.  $(\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w} = \vec{u} + (\vec{v} + \vec{w})$ ,
3.  $\vec{u} + \vec{o} = \vec{u}$ ,
4. ke každému vektoru  $\vec{u}$  existuje opačný vektor  $-\vec{u}$  tak, že  $\vec{u} + (-\vec{u}) = \vec{o}$ .

## Součin vektoru s reálným číslem

Má-li  $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$  délku  $|\vec{u}|$  a je-li  $\gamma \in \mathbb{R}$  libovolné číslo, pak klademe

- $\gamma\vec{u} = \vec{o}$ , pokud  $\gamma = 0$  nebo  $\vec{u} = \vec{o}$ ,
- $\gamma\vec{u} = \vec{v}$ , kde  $\vec{u} \neq \vec{o}$ ,  $|\vec{v}| = |\gamma| \cdot |\vec{u}|$  a vektor  $\vec{v}$  je souhlasně (nesouhlasně) rovnoběžný s vektorem  $\vec{u}$  v případě  $\gamma > 0$  ( $\gamma < 0$ ).

# Operace s geometrickými vektory ve $V(\mathbb{E}_3)$

## Věta

Necht'  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  jsou libovolná čísla a  $\vec{u}, \vec{v}$  libovolné vektory ve  $V(\mathbb{E}_3)$ . Pak platí

1.  $\alpha(\beta\vec{u}) = \alpha\beta\vec{u}$ ,
2.  $\alpha(\vec{u} + \vec{v}) = \alpha\vec{u} + \alpha\vec{v}$ ,
3.  $(\alpha + \beta)\vec{u} = \alpha\vec{u} + \beta\vec{u}$ ,
4.  $1 \cdot \vec{u} = \vec{u}$ .

## Poznámka:

Pro všechny vektory z  $V_3 = V(\mathbb{E}_3)$  platí:

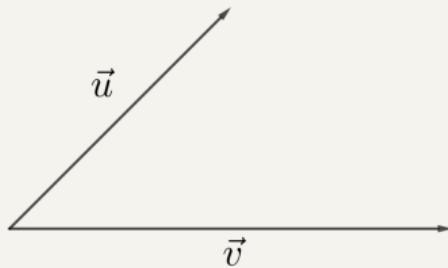
- i.  $\vec{u}, \vec{v} \in V_3 \implies \vec{u} + \vec{v} \in V_3$  (součet vektorů z  $V_3$  je vektor z  $V_3$ ).
- ii.  $\vec{u} \in V_3, \alpha \in \mathbb{R} \implies \alpha\vec{u} \in V_3$  (násobek vektoru z  $V_3$  je vektor ve  $V_3$ ).
- iii. Operace sčítání vektorů a násobení vektoru reálným číslem mají vlastnosti uvedené předešlých dvou větách.

# Kolineární / nekolineární vektory

Nenulové vektory  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$ , pro které existují taková umístění, že leží na jedné přímce, nazýváme **kolineární vektory**. Nulový vektor považujeme za kolineární s každým vektorem. Pro kolineární vektory platí:

- a) Je-li  $\vec{u} \neq \vec{o}$ , pak existuje právě jedno číslo  $k \in \mathbb{R}$  takové, že  $\vec{v} = k\vec{u}$ .
- b) Rovnice  $k\vec{u} + l\vec{v} = \vec{o}$  je splněna alespoň pro jednu dvojici čísel  $k, l \in \mathbb{R}$ , přičemž čísla  $k, l$  nejsou současně rovny nule.

Řekneme naopak, že vektory  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  jsou **nekolineární**, když rovnice  $k\vec{u} + l\vec{v} = \vec{o}$  je splněna pouze tehdy, když  $k = 0$  a současně  $l = 0$ .



# Kolineární / nekolineární vektory

## Příklad 3.1

Vektory  $\vec{x}_1, \vec{x}_2 = -2\vec{x}_1$  jsou kolineární, protože vektor  $\vec{x}_2$  je násobkem vektoru  $\vec{x}_1$ . V jiném pohledu, platí rovnice  $2\vec{x}_1 + \vec{x}_2 = \vec{0}$  a rovnice  $k\vec{x}_1 + l\vec{x}_2 = \vec{0}$  má nenulové řešení  $k = 2, l = 1$ .

## Příklad 3.2

Vektory  $\vec{x}_1, \vec{x}_2$  jsou nekolineární. Zjistěte, zda jsou vektory  $\vec{u} = \vec{x}_1 + \vec{x}_2, \vec{v} = \vec{x}_1 - \vec{x}_2$  rovněž nekolineární.

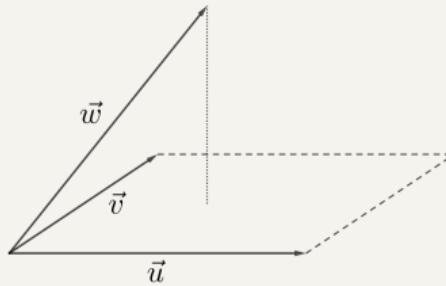
# Komplanární / nekomplanární vektory

Řekneme, že nenulové vektory  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$ ,  $\vec{w}$  jsou **komplanární**, jestliže existují taková jejich umístění, že leží v jedné rovině. Pokud je některý z vektorů  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$ ,  $\vec{w}$  nulovým vektorem, pak tuto trojici vektorů považujeme také za komplanární. Pro komplanární vektory  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$ ,  $\vec{w}$  platí:

- Jsou-li  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  nekolineární vektory, pak existuje právě jedna dvojice čísel  $k, l \in \mathbb{R}$  taková, že  $\vec{w} = k\vec{u} + l\vec{v}$ .
- Rovnice  $k\vec{u} + l\vec{v} + m\vec{w} = \vec{o}$  je splněna alespoň pro jednu trojici čísel  $k, l, m \in \mathbb{R}$ , přičemž čísla  $k, l, m$  nejsou současně rovna nule.

# Komplanární / nekomplanární vektory

Trojici vektorů  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$ ,  $\vec{w}$  nazveme **nekomplanární**, když je rovnice  $k\vec{u} + l\vec{v} + m\vec{w} = \vec{o}$  splněna pouze pro  $k = l = m = 0$ .



# Komplanární / nekomplanární vektory

## Příklad 3.3

Vektory  $\vec{x}_1, \vec{x}_2, \vec{x}_3$  jsou nekomplanární. Zjistěte, zda jsou vektory  $\vec{u} = \vec{x}_1 + \vec{x}_2 + \vec{x}_3, \vec{v} = \vec{x}_1 - \vec{x}_2 + \vec{x}_3, \vec{w} = \vec{x}_1 + 3\vec{x}_2 + \vec{x}_3$  rovněž nekomplanární.

# Skalární součin vektorů

## Definice

Skalárním součinem nenulových vektorů  $\vec{u}, \vec{v} \in V(\mathbb{E}_3)$  rozumíme číslo (skalár)

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = |\vec{u}| |\vec{v}| \cos \varphi,$$

kde  $\varphi = \angle(\vec{u}, \vec{v}) \in \langle 0, \pi \rangle$  je úhel vektorů  $\vec{u}, \vec{v}$  a  $|\vec{u}|, |\vec{v}|$  jsou jejich délky. Je-li alespoň jeden z vektorů nulový, klademe  $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$

## Věta

*Je-li  $\alpha \in \mathbb{R}$  a  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \in V(\mathbb{E}_3)$ , pak*

1.  $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$ ,
2.  $\vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}$ ,
3.  $(\alpha \vec{u}) \cdot \vec{v} = \alpha (\vec{u} \cdot \vec{v})$ ,
4.  $\vec{u} \cdot \vec{u} \geq 0 \quad (\vec{u} \cdot \vec{u} = 0 \Leftrightarrow \vec{u} = \vec{o})$ .

# Skalární součin vektorů

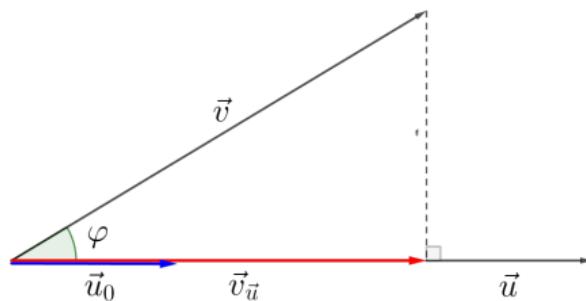
## Využití:

1. Vyšetřování kolmosti nenulových vektorů:  $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \varphi = \frac{\pi}{2}$ .
2. Výpočet délky nenulového vektoru:  $|\vec{u}| = \sqrt{\vec{u} \cdot \vec{u}} = \|\vec{u}\|$ .
3. Výpočet úhlu nenulových vektorů:

$$\cos \varphi = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\|}, \quad \varphi \in \langle 0, \pi \rangle.$$

4. Nalezení kolmého průmětu  $\vec{v}_{\vec{u}}$  vektoru  $\vec{v}$  do vektoru  $\vec{u}$ :

$$\vec{v}_{\vec{u}} = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\|\vec{u}\|^2} \cdot \vec{u}.$$

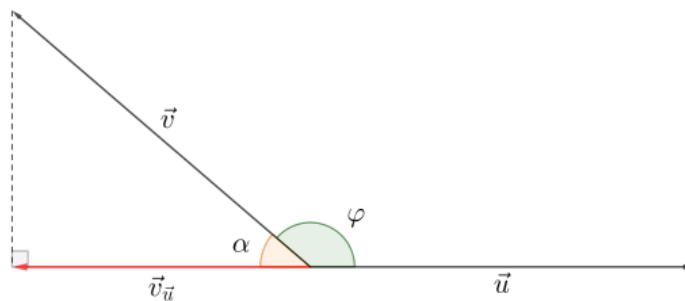


# Skalární součin vektorů

## Využití:

$$\vec{v}_{\vec{u}} = \|\vec{v}\| \cos \varphi \cdot \vec{u}_0 = \|\vec{v}\| \cdot \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\|} \cdot \frac{\vec{u}}{\|\vec{u}\|} = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\|\vec{u}\|^2} \cdot \vec{u}$$

Výše uvedený vztah platí i pro  $\varphi \in (\frac{\pi}{2}, \pi)$



5. Práce  $A$ , kterou vykoná síla  $\vec{F}$  stálého směru a velikosti po přímé dráze  $\vec{s}$  je dána vztahem  $A = \vec{F} \cdot \vec{s}$ .

## Příklad 3.4

Vypočítejte  $\|\vec{a} + \vec{b}\|$ , jestliže  $\|\vec{a}\| = 4$ ,  $\|\vec{b}\| = 5$ ,  $\angle(\vec{a}, \vec{b}) = \frac{2\pi}{3}$ .

# Vektorový součin vektorů

## Definice

Vektorovým součinem vektorů  $\vec{u}, \vec{v} \in V(\mathbb{E}_3)$  rozumíme vektor označovaný jako  $\vec{u} \times \vec{v}$ .

Je-li alespoň jeden z vektorů nulový nebo jsou-li vektory  $\vec{u}, \vec{v}$  kolineární, klademe  $\vec{u} \times \vec{v} = \vec{o}$ .

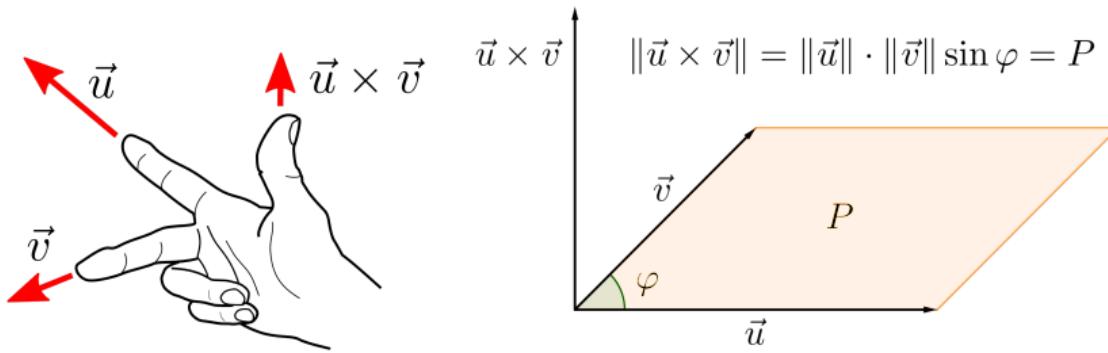
V opačném případě požadujeme, aby měl vektor  $\vec{u} \times \vec{v}$  následující vlastnosti:

1. Vektor  $\vec{u} \times \vec{v}$  je kolmý k oběma vektorům  $\vec{u}, \vec{v}$ .
2. Vektory  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{u} \times \vec{v}$  tvoří v tomto pořadí pozitivní trojici vektorů (platí pravidlo pravé ruky).
3. Délka vektoru  $\vec{u} \times \vec{v}$  je rovna obsahu plochy sestrojené nad vektory  $\vec{u}, \vec{v}$ , tj.

$$\|\vec{u} \times \vec{v}\| = \|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\| \sin \varphi,$$

kde  $\varphi = \angle(\vec{u}, \vec{v}) \in \langle 0, \pi \rangle$  je úhel vektorů  $\vec{u}, \vec{v}$ .

# Vektorový součin vektorů



## Věta

*Je-li  $\alpha \in \mathbb{R}$  a  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \in V(\mathbb{E}_3)$ , pak*

1.  $\vec{u} \times \vec{v} = -\vec{v} \times \vec{u}$ ,
2.  $\alpha \cdot (\vec{u} \times \vec{v}) = (\alpha \cdot \vec{u}) \times \vec{v} = \vec{u} \times (\alpha \cdot \vec{v})$ ,
3.  $(\vec{u} + \vec{v}) \times \vec{w} = \vec{u} \times \vec{w} + \vec{v} \times \vec{w}$ ,
4.  $\vec{w} \times (\vec{u} + \vec{v}) = \vec{w} \times \vec{u} + \vec{w} \times \vec{v}$ .

# Vektorový součin vektorů

## Neplatí!

- $\vec{u} \times \vec{v} = \vec{v} \times \vec{u}$ ,
- $(\vec{u} \times \vec{v}) \times \vec{w} = \vec{u} \times (\vec{v} \times \vec{w})$ ,
- $\vec{u} \times \vec{v} = \vec{o} \Rightarrow (\vec{u} = \vec{o} \text{ nebo } \vec{v} = \vec{o})$ .

## Využití:

1. Vyšetřování kolinearity nenulových vektorů  $\vec{u}, \vec{v}$ :

$$\vec{u} \times \vec{v} = \vec{o} \Leftrightarrow (\varphi = 0 \text{ nebo } \varphi = \pi).$$

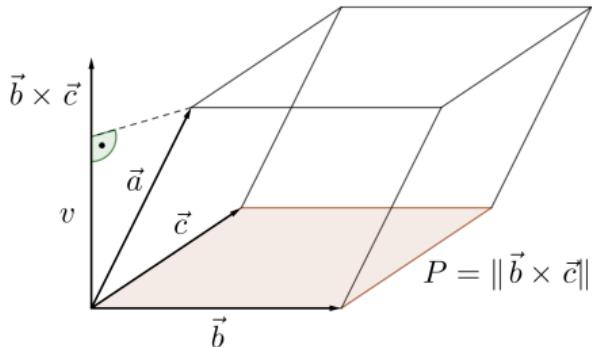
2. Výpočet obsahu plochy sestrojené nad vektry  $\vec{u}, \vec{v}$ . (Výpočet obsahu trojúhelníku –  $P_{\Delta} = \frac{1}{2} \|\vec{u} \times \vec{v}\|$ )
3. Nalezení vektoru kolmého ke dvěma zadaným nenulovým vektorům.

# Vektorový součin vektorů

## Příklad 3.5

Vektory  $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ ,  $\vec{v} = \overrightarrow{AC}$  mají délky  $\|\vec{u}\| = 1$ ,  $\|\vec{v}\| = 3$  a svírají úhel  $\angle(\vec{u}, \vec{v}) = \frac{\pi}{4}$ . Určete obsah trojúhelníku  $\triangle ABC$ .

# Smíšený součin vektorů



- $\vec{b}, \vec{c}, \vec{a} \dots$  pozitivní trojice vektorů
- $V = P \cdot v$

$$P = \|\vec{b} \times \vec{c}\|$$

$$v = \|\vec{a}_{\vec{b} \times \vec{c}}\| = \|\vec{a}\| \cos(\vec{a}, \vec{b} \times \vec{c}) = \frac{\|\vec{a}\| \cdot \vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c})}{\|\vec{a}\| \cdot \|\vec{b} \times \vec{c}\|} = \frac{\vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c})}{\|\vec{b} \times \vec{c}\|}.$$

- $V = \|\vec{b} \times \vec{c}\| \cdot \frac{\vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c})}{\|\vec{b} \times \vec{c}\|} = \vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c}).$

# Smíšený součin vektorů

## Definice

Nechť  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c} \in V(\mathbb{E}_3)$ . Číslo

$$[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}] = \vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c})$$

nazveme **smíšeným součinem vektorů**  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  (v tomto pořadí).

## Poznámka:

1. Víme, že  $\vec{c} \times \vec{b} = -\vec{b} \times \vec{c}$ . Proto

$$[\vec{a}, \vec{c}, \vec{b}] = \vec{a} \cdot (\vec{c} \times \vec{b}) = -\vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c}) = -[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}].$$

2.  $[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}] = -[\vec{b}, \vec{a}, \vec{c}] = [\vec{b}, \vec{c}, \vec{a}] = -[\vec{c}, \vec{b}, \vec{a}] = [\vec{c}, \vec{a}, \vec{b}] = -[\vec{a}, \vec{c}, \vec{b}]$ .

# Smíšený součin vektorů

## Využití:

1. Výpočet objemu rovnoběžnostěnu sestrojeného nad vektory  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c} \in V(\mathbb{E}_3)$ :

$$V = |[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}]|$$

2. Vyšetřování komplanárnosti vektorů: Nenulové vektory  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  jsou komplanární právě tehdy, když je

$$[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}] = 0.$$

3. Stanovení pozitivní trojice vektorů:

♣  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  je pozitivní trojice vektorů, když  $[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}] > 0$  (platí pravidlo pravé ruky)

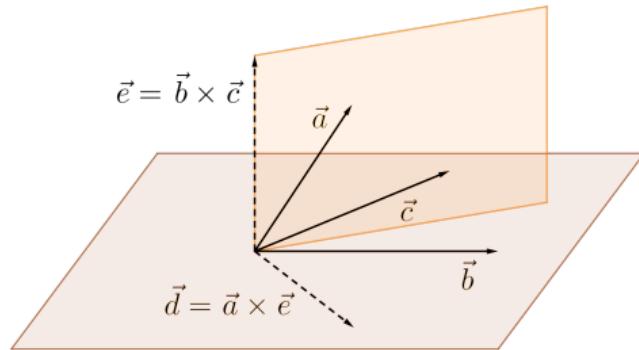
♣  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  je negativní trojice vektorů, když  $[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}] < 0$  (neplatí pravidlo pravé ruky)

# Smíšený součin vektorů

## Příklad 3.6

Rovnoběžnostěn je určen vektory  $\vec{a}$ ,  $\vec{b}$ ,  $\vec{c}$  a víme, že  $\|\vec{a}\| = \sqrt{2}$ ,  $\|\vec{b}\| = 1$ ,  $\|\vec{c}\| = 2$ ,  $\angle(\vec{b}, \vec{c}) = \frac{\pi}{4}$ , vektor  $\vec{a}$  svírá se základnou určenou vektory  $\vec{b}$ ,  $\vec{c}$  úhel  $\alpha = \frac{\pi}{6}$ . Vypočítejte objem rovnoběžnostěnu.

# Dvojný vektorový součin vektorů



$$\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = (\vec{a} \cdot \vec{c})\vec{b} - (\vec{a} \cdot \vec{b})\vec{c}$$

- $\underbrace{(\vec{a} \times \vec{b})}_{\vec{e}} \times (\vec{c} \times \vec{d}) = \vec{e} \times (\vec{c} \times \vec{d}) = (\vec{e} \cdot \vec{d})\vec{c} - (\vec{e} \cdot \vec{c})\vec{d} = ((\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{d})\vec{c} - ((\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c})\vec{d} = [\vec{a}, \vec{b}, \vec{d}]\vec{c} - [\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}]\vec{d}.$
- $\underbrace{(\vec{a} \times \vec{b})}_{\vec{e}} \cdot (\vec{c} \times \vec{d}) = \vec{e} \cdot (\vec{c} \times \vec{d}) = \vec{c} \cdot (\vec{d} \times \vec{e}) = \vec{c} \cdot (\vec{d} \times (\vec{a} \times \vec{b})) = \vec{c} \cdot ((\vec{d} \cdot \vec{b})\vec{a} - (\vec{d} \cdot \vec{a})\vec{b}) = (\vec{a} \cdot \vec{c})(\vec{d} \cdot \vec{b}) - (\vec{b} \cdot \vec{c})(\vec{a} \cdot \vec{d}).$

# Důležité identity

## Věta

Nechť  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}, \vec{d}, \vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \in V(\mathbb{E}_3)$ . Pak platí

$$1. (\vec{a} \times \vec{b}) \cdot (\vec{c} \times \vec{d}) = \begin{vmatrix} \vec{a} \cdot \vec{c} & \vec{a} \cdot \vec{d} \\ \vec{b} \cdot \vec{c} & \vec{b} \cdot \vec{d} \end{vmatrix} = (\vec{a} \cdot \vec{c})(\vec{b} \cdot \vec{d}) - (\vec{b} \cdot \vec{c})(\vec{a} \cdot \vec{d}),$$

$$2. \vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = (\vec{a} \cdot \vec{c})\vec{b} - (\vec{a} \cdot \vec{b})\vec{c},$$

$$3. (\vec{a} \times \vec{b}) \times (\vec{c} \times \vec{d}) = [\vec{a}, \vec{b}, \vec{d}]\vec{c} - [\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}]\vec{d},$$

$$4. [\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}] \cdot [\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}] = \begin{vmatrix} \vec{a} \cdot \vec{u} & \vec{a} \cdot \vec{v} & \vec{a} \cdot \vec{w} \\ \vec{b} \cdot \vec{u} & \vec{b} \cdot \vec{v} & \vec{b} \cdot \vec{w} \\ \vec{c} \cdot \vec{u} & \vec{c} \cdot \vec{v} & \vec{c} \cdot \vec{w} \end{vmatrix}.$$

# Důležité identity

- V identitě 1. položme  $\vec{a} = \vec{c} = \vec{u}$ ,  $\vec{b} = \vec{d} = \vec{v}$ . Pak

$$(\vec{u} \times \vec{v}) \cdot (\vec{u} \times \vec{v}) = \begin{vmatrix} \vec{u} \cdot \vec{u} & \vec{u} \cdot \vec{v} \\ \vec{v} \cdot \vec{u} & \vec{v} \cdot \vec{v} \end{vmatrix} = (\vec{u} \cdot \vec{u})(\vec{v} \cdot \vec{v}) - (\vec{u} \cdot \vec{v})(\vec{v} \cdot \vec{u}), \text{ tj.}$$

$$\|\vec{u} \times \vec{v}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 \|\vec{v}\|^2 - (\vec{u} \cdot \vec{v})^2 \geq 0.$$

- Cauchyova identita:

$$(\vec{u} \cdot \vec{v})^2 \leq \|\vec{u}\|^2 \|\vec{v}\|^2.$$

# Děkuji za pozornost!

